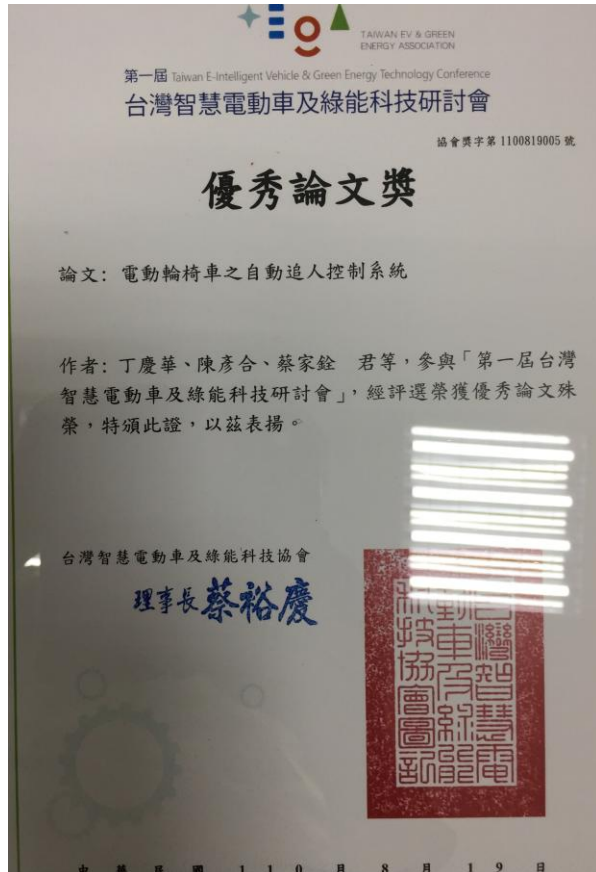


國立嘉義大學 理工學院 機械與能源工程學系 學生成果

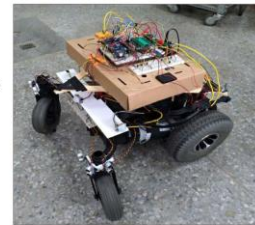
榮譽名稱：	2021 第一屆台灣智慧電動車及綠能科技研討會-優秀論文獎
活動日期：	110年8月至19日
活動地點：	台灣智慧電動車及綠能科技協會
參加對象：	陳彥和、蔡家銓
活動效益：	丁慶華老師指導陳彥和、蔡家銓的專題成果「電動輪椅車之自動追人控制系統」，於2021第一屆台灣智慧電動車及綠能科技研討會發表，榮獲優秀論文獎。



Autonomous human following control for electric wheelchairs 電動輪椅車之自動追人控制系統

丁慶華 陳彥合 蔡家銓
國立嘉義大學機械與能源工程學系

- 身體老化常造成下肢退化而致行動變緩甚或不良於行，電動行動輔具成為首選。
- 尚具走動能力者如離車走動必需再走回到原停車位置，此舉會降低離車走動的意願。
- 本電動輪椅車能亦趨亦步追隨人移動並避免碰撞，使用者不須走回頭路。
- 採用4只低成本超音波測距來估算目標物座標，spline函數預估目標移動路徑。
- 系統採用Arduino實現，與既有輪椅車控制器並聯運作。



驗證用自動追人電動輪椅車

評鑑歸檔：系發展課程支援教師支援學生學生活動研究服務產業系友

作業程序：1. 請於事實後1週內公告。2. 製作完成後請傳系辦。3. 系辦上網公告並紙本用印歸檔。4. 並請登載於個人歷程檔案。